



# Elena Francesca Gambaro

---

## Informazioni personali

telefono +44 176 58469491  
email elena.fra.gambaro@gmail.com  
Skype elena.fra.gambaro  
nazionalità Italiana  
data di nascita 4 Febbraio 1991

## Esperienze ed attività

- 01.2016 – presente **Software Developer**, *Roboception GmbH*, Kaflerstr. 2, 81241, Monaco di Bavera, DE.  
principali attività 3D *object recognition* per applicazioni robotiche.
- 04.2015 – 10.2015 **Intern Engineer**, *Robotnik Automation SLL*, Calle Ciudad de Barcelona 3A, 46988, PI Fuente del Jarro Paterna, Valencia, ES.  
principali attività Incarichi R&D nell'ambito della robotica mobile, tra i quali SLAM, dead-reckoning di robot mobili, navigazione autonoma in ambienti esterni mediante scanner laser 2D e 3D.
- 06.2009 – 07.2009 **Stagista**, *Comune di Vittuone - Ufficio Sport, Educazione, Tempo libero*, Vittuone (MI).  
principali attività Gestione sistemi informatici, relazioni con in pubblico.

## Istruzione e formazione

- 09.2015 – 07.2016 **Leader del Futuro**, *The European House Ambrosetti*, Milano.  
Borsa di Sviluppo e Merito 2015/2016.
- 2013 – 2015 **Laurea Magistrale in Ingegneria Biomedica**, *Università Campus Bio-Medico di Roma*.  
titolo della tesi *Localization and autonomous navigation of service robots: sensor fusion, mapping and control*. Relatore: Prof. Loredana Zollo, Co-Relatore: Dr. Roberto Guzmán.  
voto conseguito 110/110 *cum laude*
- 2010 – 2015 **Corso di "Cultura per l'Impresa - Cavaliere del Lavoro Gaetano Marzotto"**, *Collegio Universitario "Lamaro Pozzani"*, Roma.  
materie trattate Contabilità d'impresa, Finanza d'impresa e prodotti finanziari, Gestione delle risorse umane, Strategia, governo ed organizzazione aziendale, Diritto del lavoro.  
voto conseguito Ottimo
- Viaggi di studio all'estero Belgio (Aprile 2014), Romania-Ungheria-Austria (Marzo 2013), Polonia-Russia-Lituania (Marzo 2012), Cina (Marzo 2011).

2010 – 2013 **Laurea in Ingegneria Industriale**, *Università Campus Bio-Medico di Roma*, Roma, IT.  
titolo della tesi *Sviluppo e validazione sperimentale di un sistema master per telechirurgia robotica con gestione dell'orientamento e feedback vibrotattile*. Relatore: Prof. Loredana Zollo.  
Lavoro di tesi presentato alla Conferenza Internazionale BioRob 2014.  
voto conseguito 110/110 *cum laude*

---

## Lingue

Italiano Madrelingua  
Inglese Conoscenza professionale completa  
**Certificato IELTS**: overall score 7.5 (Settembre 2014, 14IT002274GAME264A)  
Spagnolo Conoscenza lavorativa limitata  
Tedesco Conoscenza base

---

## Conoscenze informatiche

(Buona conoscenza se non altrimenti specificato)

sistemi operativi	Ubuntu Linux, Microsoft Windows, Mac OS X
produttività aziendale	Microsoft Office (Certificato ECDL, 2008), Apache OpenOffice, $\LaTeX$
prog. desktop/scripting	ROS, C, C++, Python (base)
ambienti di sviluppo	Qt Creator, Windows Visual Studio 2012, Eclipse (base)
programmazione scientifica	Matlab e Simulink, SolidWorks, LabVIEW, CadSoft EAGLE, Autocad (base), Comsol
simulazione circuitale	OrCAD PSpice

---

## Riconoscimenti e borse di studio


06.2015 **Borsa di Sviluppo e Merito**, *Walgreens Boots Alliance Inc., The European House - Ambrosetti, Federazione Nazionale Cavalieri del Lavoro*.

16 Ottobre 2013 **Menzione alla Carriera Accademica**, *Università Campus Bio-Medico di Roma*, Roma.  
23 Ottobre 2015

2010 – 2015 **Borsista presso il Collegio Universitario "Lamaro Pozzani"**, Roma.  
Borsa di studio assegnata attraverso competizione nazionale dalla Federazione Nazionale Cavalieri del Lavoro. Rinnovata annualmente.

---

## Pubblicazioni

E.F. GAMBARO, L. ZOLLO, E. GUGLIEMELLI *Development and Experimental Validation of a Master Interface with Vibrotactile Feedback for Robotic Telesurgery*, 5th IEEE RAS & EMBS International Conference on Biomedical Robotics and Biomechanics (BioRob), August 12-15, São Paulo, Brazil, pp. 726-731, 2014 

Esprimo il mio consenso al trattamento dei dati personali forniti, ai sensi del D.Lgs. 196/2003.

Monaco di Baviera,  
17 ottobre 2016

Firma

